

SIP-adus Workshop 2022



ダイナミックマップ セッションのはじめに

2022年10月12日 京都

東京大学空間情報科学研究センター 中條 覚



SIP-adusとダイナミックマップ活動の概略

- ◆ 第1期: 静的データ → DMP会社設立へ
- ◆ 第2期: 動的データ → OADFへの参画。V2N信号現示情報のADASISv3仕様による配信実験

ダイナミックマップ



ISO

- ◆ 主に ISO/TC204/WG3 (Geographic data) に参加
 - ISO17572-1,4 ISO20524-1,2 を発行
 - TS22726-1,2 について活動中



OADF (Open Auto Drive Forum)

- ◆ 運営委員会メンバーとして参加
- ◆ FOTにおいて、ADASIS v3 の適用可能性を検証



日米欧ITS三極会議 自動運転WG

- ◆ デジタルインフラグループの共同リーダーとして参加



本日の登壇者とブレイクアウトセッションの議題

<Today's presenters>

Jean-Charles Pandazis ADASIS & SENSORIS coordinator Innovation & Deployment ERTICO - ITS Europe Switzerland

Jens Vogelgesang Vice Chairman NDS e.V. Germany

津田 喜秋 三菱電機株式会社 鎌倉製作所 ITシステム部
空間情報システム課・専任

稲畑 廣行 ダイナミックマップ基盤株式会社 取締役会長

<ブレイクアウトセッションの議題(招待者のみでの開催)>

- ◆ ADASIS v3 を活用した SIP-adus 実証実験結果(中間)
- ◆ SENSORIS と NDS.Live の状況と活用可能性
- ◆ 各種標準間の連携・協調

◆ SIP-adusのすべての報告書はホームページに公開。



HOME > 研究開発

SIP第2期自動運転（システムとサービスの拡張）

- > 中間成果報告書（2018～2020）
- > 令和3年度研究開発
成果報告書
- > 令和2年度研究開発
成果報告書
- > 平成31年／令和元年度研究開発
SIP協調型自動運転ユースケース
成果報告書
- > 平成30年度研究開発
成果報告書

以下のサイトで公開中

<https://www.sip-adus.go.jp/rd/>



**SIP-adus
Workshop
2022**

Thank you

snakajo@csis.u-tokyo.ac.jp